

Processus de poids léger ou « threads » & Sémaphore

■ ■ ■ Processus de poids léger

1 – Soit le programme suivant, commentez son exécution :

```
1 void print_message_function( void *ptr );
2 int main()
3 {
4     pthread_t thread1, thread2;
5     char *message1 = "Hello";
6     char *message2 = "World";
7
8     pthread_create(&thread1, NULL, (void *) &print_message_function, (void *) message1);
9     pthread_create(&thread2, NULL, (void *) &print_message_function, (void *) message2);
10    exit(0);
11 }
12 void print_message_function( void *ptr )
13 {
14     char *message;
15     message = (char *) ptr;
16     printf("%s ", message);
17 }
```

Est-ce que l'affichage va se produire au final ?

Non, car la fonction « main » devient automatiquement une thread qui s'exécute en parallèle également et dont le travail consiste à arrêter tout de suite le processus.

Remarque : lorsque le processus s'arrête (arrêt de la thread associée à la fonction main() ou appel à exit()), toutes les threads qui le constituent s'arrêtent.

2 – Voici une version améliorée du programme précédent, quels sont ces améliorations ?

```
1 void print_message_function( void *ptr );
2 int main()
3 {
4     pthread_t thread1, thread2;
5     char *message1 = "Hello";
6     char *message2 = "World";
7     pthread_create(&thread1, NULL, (void *) &print_message_function, (void *) message1);
8     sleep(10);
9     pthread_create(&thread2, NULL, (void *) &print_message_function, (void *) message2);
10    sleep(10);
11    exit(0);
12 }
13 void print_message_function( void *ptr )
14 {
15     char *message;
16     message = (char *) ptr;
17     printf("%s", message);
18     pthread_exit(0);
19 }
```

L'affichage se réalise bien dans le bon ordre. Mais il est nécessaire d'attendre 20 secondes pour obtenir ce résultat.

Cette solution est à rejeter car il n'est pas facile d'évaluer le temps nécessaire à une thread pour réaliser son travail : la meilleure solution ? Que ce soit la thread elle-même qui informe de la fin de son travail.

Une solution utilisant les sémaphores :

```
#include <semaphore.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
#include <pthread.h>

sem_t semaphore;

void print_message_function( void *ptr );
int main()
{
    pthread_t thread1, thread2;
    sem_init( &semaphore, 0, 0 ); /* On crée la sémaphore avec la valeur 0 */
    char *message1 = "Hello";
    char *message2 = "World";

    pthread_create(&thread1, NULL, (void *)print_message_function, (void *)message1);
    pthread_create(&thread2, NULL, (void *)print_message_function, (void *)message2);
    sem_wait( &semaphore ); /* On « prend » la sémaphore */
    sem_wait( &semaphore ); /* On « prend » la sémaphore */
    sem_destroy( &semaphore );
    exit(0);
}

void print_message_function( void *ptr )
{
    char *message;
    message = (char *) ptr;
    printf("%s ", message);
    sem_post( &semaphore ); /* On « libère » la sémaphore */
    pthread_exit(0);
}
```

■ ■ ■ Sémaphore

3 – Il est nécessaire de réaliser une « barrière de synchronisation » :

- ▷ on crée une sémaphore ;
- ▷ on libère cette sémaphore à la fin de chaque thread devant se réaliser avant la dernière ;
- ▷ dans la dernière thread, on prend la sémaphore suivant un nombre de fois égal au nombre de threads.

```
#include <semaphore.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
#include <stdint.h>
#include <pthread.h>

sem_t semaphore;

void travail_thread( void *ptr )
{
    printf("numero %ld\n", (uint64_t) ptr);
    sem_post( &semaphore );
    pthread_exit(0);
}

int main()
{
    pthread_t thread[5];
    sem_init( &semaphore, 0, 0 );

    for(uint64_t i=0; i<5; i++)
        pthread_create(&thread[i], NULL, (void *)travail_thread, (void *)i);
    for(uint64_t i=0; i<5; i++)
        sem_wait( &semaphore );
    sem_destroy( &semaphore );
    printf("Fin\n");
    exit(0);
}
```

le type « uint64_t » est utilisé pour définir une variable pouvant contenir un entier et interprétable aussi comme une adresse en 64bits.

Cela permet de transmettre facilement un entier à la place d'une adresse à la fonction `pthread_create`.

4 – On alterne entre les deux threads à l'aide d'une sémaphore associée à chaque thread :

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
#include <semaphore.h>
#include <pthread.h>

sem_t sem_thread1;
sem_t sem_thread2;

void *travail_thread1(void *args)
{
    int i;

    for(i=0; i < 3; i++)
    {
        sem_wait(&sem_thread1);
        printf("Travail %d de la thread 1\n", i);
        sem_post(&sem_thread2);
    }
}

void *travail_thread2(void *args)
{
    int i;

    for(i=0; i < 3; i++)
    {
        sem_wait(&sem_thread2);
        printf("Travail %d de la thread 2\n", i);
        sem_post(&sem_thread1);
    }
}

int main()
{
    pthread_t id_threads[2];
    int i;

    sem_init(&sem_thread1, 0, 1);
    sem_init(&sem_thread2, 0, 0);
    pthread_create(&id_threads[0], NULL, travail_thread1, NULL);
    pthread_create(&id_threads[1], NULL, travail_thread2, NULL);
    for(i=0; i < 2; i++)
    {
        pthread_join(id_threads[i], NULL);
    }
    printf("Travail termine\n");
}
```

5 – Écrire le programme basé sur l'utilisation des threads, permettant pour deux threads distinctes de communiquer l'une vers l'autre.

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <semaphore.h>
#include <pthread.h>
#include <stdlib.h>

typedef struct
{
    sem_t semaphore;
    int entree;
    int sortie;
} variables_thread;

sem_t sem_thread_com;
variables_thread tv1, tv2;

void *travail_t1(void *args)
{
    int compteur = 0;

    while(compteur <10)
    {
        /* Envoi de la valeur du compteur a T2 */
        tv1.sortie = compteur;
        sem_post(&sem_thread_com);
        sem_wait(&tv1.semaphore);
        /* Reception de la valeur du compteur depuis T2 */
        sem_post(&sem_thread_com);
        sem_wait(&tv1.semaphore);
        compteur = tv1.entree;
        /* Affiche les valeurs de compteur */
        printf ("Compteur = %d\n", compteur);
    }
    exit(0);
}

void *travail_t2(void *args)
{
    int val;

    while(1)
    {
        /* Reception de la valeur depuis T1 */
        sem_post(&sem_thread_com);
        sem_wait(&tv2.semaphore);
        val = tv2.entree;
        /* incrementation de val */
        val++;
        /* Envoi de la valeur vers T1 */
        tv2.sortie = val;
        sem_post(&sem_thread_com);
        sem_wait(&tv2.semaphore);
    }
}

void *travail_thread_com(void *args)
{
    while(1)
    {
        sem_wait(&sem_thread_com);
        sem_wait(&sem_thread_com);
        tv1.entree = tv2.sortie;
        tv2.entree = tv1.sortie;
        sem_post(&tv1.semaphore);
        sem_post(&tv2.semaphore);
    }
}

int main()
{
    pthread_t id_t1, id_t2;
    sem_init(&tv1.semaphore, 0, 0);
    sem_init(&tv2.semaphore, 0, 0);
    sem_init(&sem_thread_com, 0, 0);
    pthread_create(&id_t1, NULL, travail_t1, NULL);
    pthread_create(&id_t2, NULL, travail_t2, NULL);
    travail_thread_com(NULL);
}
```